


Kernel Principal Component Analysis

I. Introduction

2 OBJECTS :

Prendre en entrée une matrice K qui décrit des relations entre paires d'objets.

$K = \{K_{ij}\}_{\substack{i=1 \dots n \\ j=1 \dots n}}$ K_{ij} similarité entre i, j



$\Phi(S) = (a_{atc}, a_{atg}, f_{cgc})$
NON OBS.

$K = \begin{pmatrix} 1 & 0.5 & 0.5 \\ 0.5 & 1 & 0.6 \\ 0.5 & 0.6 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} a_{atc} \\ a_{atg} \\ f_{cgc} \end{matrix}$
OBS.

• Idée : définir un fonction de comparaison
 $K : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ pour
représenter les similarité dans $S \subset X$

II Noyaux définis positifs

Un noyau défini positif sur un ensemble X est une fonction $K: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$

symétrique:

$$\textcircled{1} \forall (a, a') \in X^2, K(a, a') = K(a', a)$$

$$\textcircled{2} \forall n \in \mathbb{N}$$

$$(a_1, \dots, a_n) \in X^n \text{ et}$$

$$(a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$$

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_i a_j K(a_i, a_j) \geq 0$$

La matrice $K = (K_{ij})_{\substack{i=1 \dots n \\ j=1 \dots n}}$ telle $K_{ij} = K(a_i, a_j)$,
est symétrique et définie positive.

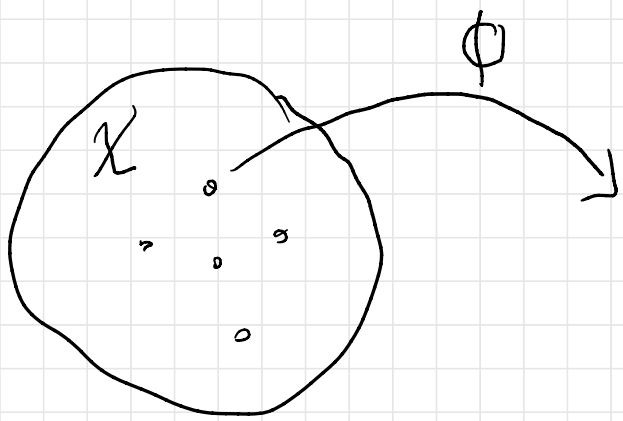
• Exemple $X = \mathbb{R}^d$ $K: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} K(a_i, a_j) &= \langle a_i, a_j \rangle_{\mathbb{R}^d} \\ &= \sum_{k=1}^d a_{ik} a_{jk} \\ &= a_i^T a_j \end{aligned}$$

$$\textcircled{1} K(a_i, a_j) = K(a_j, a_i) \quad \forall i, j$$

$$\textcircled{2} \forall a \in \mathbb{R}^d \quad a = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_d \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^d \sum_{j=1}^d a_i a_j \langle a_i, a_j \rangle_{\mathbb{R}^d} &= \left\langle \sum_i a_i a_i, \sum_j a_j a_j \right\rangle_{\mathbb{R}^d} \\ &= \left\| \sum_i a_i a_i \right\|^2 \geq 0 \end{aligned}$$



H (espace des caractéristiques)

$$K: X^2 \rightarrow \mathbb{R}, K(a, a') = \langle \phi(a), \phi(a') \rangle_H$$

① $K(a, a') = K(a', a)$

② $\forall a \in H \quad \dim(H) = n$

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_i a_j \langle \phi(a_i), \phi(a_j) \rangle_H = \langle \sum_{i=1}^n a_i \phi(a_i), \sum_{j=1}^n a_j \phi(a_j) \rangle_H \geq 0$$

D'un point de vue matriciel

$$\forall a \in \mathbb{R}^n \quad a = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} \text{ et } \begin{matrix} \phi(a_i) \in H \\ \phi(a_j) \in H \end{matrix}$$

Si K est un noyau d.p. alors la matrice

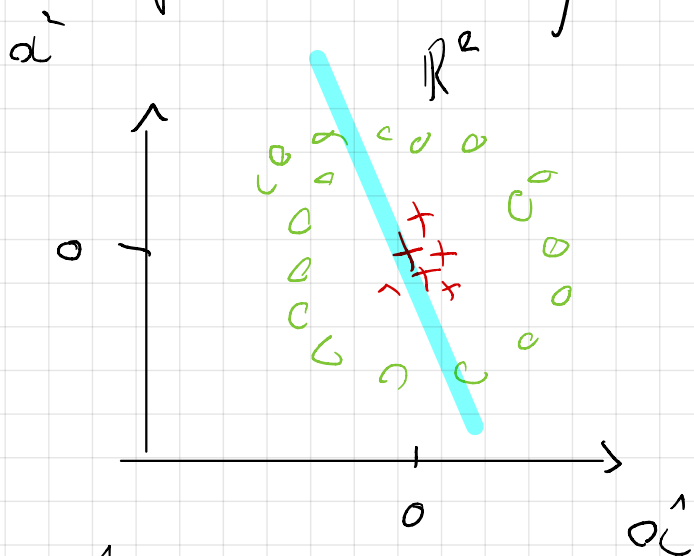
$$K = (K_{ij}) = (\langle \phi(a_i), \phi(a_j) \rangle_{\mathcal{H}})_{i=1 \dots n}$$

vérifie $a^T K a \geq 0$.

K est donc une matrice définie positive.

III) Astuce du noyau.

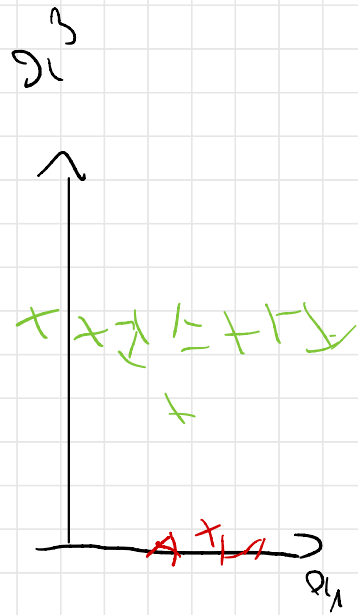
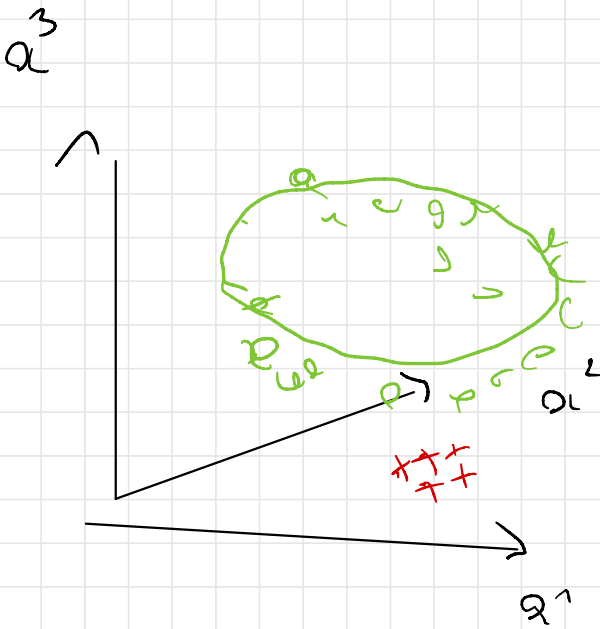
Remplacer le produit scalaire classique par un noyau quelconque.



- Apprentissage supervisé
2 classes non
linéairement
séparables.

$$\phi \begin{pmatrix} a^1 \\ a^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^1 \\ a^2 \\ a^3 = (a^1)^2 + (a^2)^2 \end{pmatrix}$$

$$\phi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$



Une méthode linéaire peu efficace dans $\mathcal{X}(\mathbb{R}^2)$, peut devenir très compétitive dans \mathcal{Y} (après transformation ϕ).

Astuce du noyau :

$$K(x_i, x_j) = \phi(x_i)^T \phi(x_j)$$

Exemple : $\| \Phi(x_i) - \Phi(x_j) \|_{\mathcal{H}}^2 =$

$$\langle \Phi(x_i) - \Phi(x_j), \Phi(x_i) - \Phi(x_j) \rangle_{\mathcal{H}} =$$

$$\langle \Phi(x_i), \Phi(x_i) \rangle_{\mathcal{H}} + \langle \Phi(x_j), \Phi(x_j) \rangle_{\mathcal{H}} - 2 \langle \Phi(x_i), \Phi(x_j) \rangle_{\mathcal{H}} =$$

$$k_{ii} + k_{jj} - 2k_{ij}$$

TV] KPCA (ACP Kernelisée)

\mathcal{X} : espace initial

$\Phi: \mathcal{X} \rightarrow \mathcal{H}$

Soit $S = (x_1, \dots, x_n) / x_i \in \mathcal{X}$
 $\Phi(x_i) \in \mathcal{H}$

Vecteur
moyenne $\mu = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \Phi(x_i) = \underline{0}$

Matrice
de covariance $S = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \Phi(x_i) \Phi(x_i)^T$

Valeurs propres $Sv = \lambda v$

Proposition
 v peut être exprimé comme une combinaison linéaire

$$v = \sum_{i=1}^n d_i \phi(\alpha_i)$$

Preuve:

$$Sv = \left(\underbrace{I}_{n \times n} \underbrace{\sum_{i=1}^n \phi(\alpha_i) \phi(\alpha_i)^T}_{S} \right) \underbrace{v}_{\in \mathbb{R}}$$
$$= \lambda v$$

Remarquons que $\phi(\alpha_i)^T v = \langle \phi(\alpha_i), v \rangle_{\mathcal{H}}$
 $\in \mathbb{R}$

Soit $\alpha_i = \frac{1}{n} \langle \Phi(\alpha_i), v \rangle_{\mathcal{H}}$

$$\lambda v = \sum_{i=1}^n \alpha_i \Phi(\alpha_i)$$

d'où $v = \sum_{i=1}^n \alpha_i \Phi(\alpha_i)$ c.q.f.d.

Comment trouver les α_i ?

Soit λ_j le v.p. associé à t_j :

$$S v_j = \lambda_j v_j$$

$$\underbrace{\Phi(\alpha_h)^T}_{n \times n} \underbrace{\left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \Phi(\alpha_i) \Phi(\alpha_i)^T \right)}_{S} \underbrace{\sum_{j=1}^n \alpha_j e_{\Phi(\alpha_j)}}_{n \times 1} = \underbrace{\Phi(\alpha_h)^T}_{n \times 1} \underbrace{\sum_{j=1}^n \alpha_j \Phi(\alpha_j)}_{n \times 1}$$

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \underbrace{K(\alpha_h, \alpha_i)}_{n \times n} \sum_{j=1}^n \alpha_j e_{\Phi(\alpha_j)} \underbrace{K(\alpha_i, \alpha_h)}_{n \times 1} = \lambda_j \sum_{j=1}^n \alpha_j e_{\Phi(\alpha_j)} \underbrace{K(\alpha_h, \alpha_i)}_{n \times 1}$$

Soit $\alpha_j = \begin{pmatrix} \alpha_{j1} \\ \vdots \\ \alpha_{jn} \end{pmatrix}$ et $K(\alpha_h, \cdot) = \begin{pmatrix} K(\alpha_h, \alpha_1) \\ \vdots \\ K(\alpha_h, \alpha_n) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle \Phi(\alpha_h), \Phi(\alpha_1) \rangle \\ \vdots \\ \langle \Phi(\alpha_h), \Phi(\alpha_n) \rangle \end{pmatrix}$

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n K(\alpha_i, \alpha_h) K(\alpha_i, \cdot) \alpha_j \Rightarrow \lambda_j \alpha_j^T K(\alpha_h, \cdot)$$

pour tous les indices $\{m \in \{1, \dots, n\}$
on trouve $K_{ij}^m = n \lambda_j K_{ij}^m$

λ_j vérifie $K \lambda_j = n \lambda_j \lambda_j$

diagonaliser K produit les
vecteurs λ_j qui nous donnent
accès aux vecteurs v_j qui sont
les vecteurs propres de S .

Pour l'ACP, on a $v_j^T v_j = 1$

$$\left\langle \sum_{k=1}^n \alpha_k \phi(\alpha_k)^T, \sum_{l=1}^n \alpha_l \phi(\alpha_l) \right\rangle = 1$$

$$\alpha_j^T K \alpha_j = 1$$

$$\left\langle \alpha_j^T \begin{pmatrix} \phi(\alpha_1) \\ \vdots \\ \phi(\alpha_n) \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \phi(\alpha_1) \\ \vdots \\ \phi(\alpha_n) \end{pmatrix}^T \alpha_j \right\rangle =$$

$$\alpha_j^T \underset{K}{\alpha_j} = 1$$

ACP dans H } Trouver α_j : $K \alpha_j = \lambda_j n \alpha_j$
 $\alpha_j^T K \alpha_j = 1 \Rightarrow$ Diagonaliser $K!$

• La projection de $\phi(\alpha_p)$ sur α_j est

$$\phi(\alpha_p)^T \alpha_j = \underbrace{\sum_{i=1}^n \alpha_{ji} \phi(\alpha_i)}_{\alpha_j} \phi(\alpha_p)$$

$$= \sum_{i=1}^n K_{ip} \times \alpha_{ji}$$

$$\begin{pmatrix} \phi(\alpha_1)^T \\ \vdots \\ \phi(\alpha_n)^T \end{pmatrix} \alpha_j = K \alpha_j \quad \forall_j$$

* Nous avons supposé

$$\mu = 0 = \frac{1}{n} \sum_i \phi(x_i)$$

* Comment centrer dans \mathcal{H} .

on considère simplement

$$\tilde{K} = K - 2 \Delta_{(1/n)} K + \Delta_{(1/n)} K \Delta_{(1/n)}$$

$$\text{ou } \Delta_{(1/n)} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1/n & \dots & 1/n \\ \vdots & & \vdots \\ 1/n & \dots & 1/n \end{pmatrix}}_n \Bigg\}^n$$

à la place de K

- ① Calcul de \tilde{K} à partir de K
- ② Résoudre $\tilde{K} \alpha_j = \lambda_j \alpha_j$
- ③ Projection de $\phi(x_i)$ sur les α_j